

ATTI  
DELLA  
REALE ACCADEMIA DEI LINCEI

ANNO CCCVII.

1910

---

SERIE QUINTA

---

RENDICONTI

---

Classe di scienze fisiche, matematiche e naturali.

---

VOLUME XIX.

1° SEMESTRE.



ROMA

TIPOGRAFIA DELLA R. ACCADEMIA DEI LINCEI

---

PROPRIETÀ DEL CAV. V. SALVIUCCI

1910

8. Se il corpo ruota intorno ad un asse normale al piano  $\sigma_1$ , che assumeremo come asse delle  $x$ , si conserverà costante, in ogni punto di  $\sigma$  oltre al potenziale  $\psi$ , il coseno  $\alpha$ , come pure il momento  $\gamma y - \beta z$ ; onde la forza  $F_x$  sarà ancora espressa dalla formula (5), quindi diretta verso il piano  $\sigma_1$ . Essendo poi, su questo piano,  $\gamma y - \beta z = 0$  ( $\beta = \gamma = 0$ ), il momento delle forze  $p d\sigma$  rispetto all'asse di rotazione sarà nullo.

9. Notiamo, infine, che se si hanno due corpi uguali limitati dalle superficie  $\sigma, \sigma_0$ , i quali siano inizialmente, e si conservino, nel loro movimento, simmetrici rispetto ad un piano  $\sigma_1$ , e se la massa liquida occupa lo spazio esterno rispetto ai due corpi; l'azione esercitata sopra uno di essi sarà la stessa come se il piano  $\sigma_1$  fosse una parete rigida. Se, per conseguenza i due corpi si muovono di moto traslatorio uniforme parallelamente al piano di simmetria, essi saranno attratti l'uno verso l'altro.

Lo stesso avverrà se essi ruotano, con velocità angolari uguali e costanti, intorno ad una retta normale a questo piano; a meno che non siano solidi di rotazione, aventi per asse quella retta: nel qual caso la massa liquida sta in quiete, e sopra i due corpi non viene esercitata alcuna azione.

**Matematica.** — *Il teorema di Osgood nel calcolo delle variazioni degli integrali multipli.* Nota di GUIDO FUBINI, presentata dal Socio E. D'OVIDIO.

1. Ricordiamo il teorema di Osgood, relativo al problema più semplice di calcolo delle variazioni. Sia  $C$  una curva  $y = y(x)$  terminata a due punti  $A, B$  che rende minimo l'integrale  $\int_a^b \varphi(x, y, y') dx$ , dove  $a, b$  sono le ascisse di  $A, B$ . Ammesse soddisfatte certe ipotesi relative alla funzione  $f$  di  $x, y, y'$ , per la cui precisa enunciazione rinvieremo ai trattati del Bolza (<sup>1</sup>) e dell'Hadamard (<sup>2</sup>), vale un teorema, dovuto a Osgood, e che noi enuncieremo nella forma seguente:

*Si può determinare un contorno  $R$  di  $C$ , che soddisfa alla seguente condizione. Per ogni punto  $P$  di  $R$  non posto su  $C$ , esiste un numero positivo e non nullo  $\varepsilon > 0$ , tale che il valore del nostro integrale relativo a una qualsiasi curva  $y = y(x)$  passante per  $P$  e terminata ai punti  $A, B$  supera il valore del nostro integrale relativo alla curva  $C$  di una quantità non minore di  $\varepsilon$ .*

Questo teorema non vale per i problemi di variazione relativi a integrali multipli: dal che segue una profonda differenza tra i problemi di variazione

(<sup>1</sup>) Bolza, *Vorlesungen über Variationsrechnung*, pag. 280.

(<sup>2</sup>) *Leçons sur le calcul des variations*, p. 477 et suiv.

relativi agli integrali semplici e quelli relativi agli integrali multipli. Ciò non ostante l'esame di alcuni casi più semplici mi persuase che qualche teorema analogo si potesse dimostrare anche per gli integrali multipli; questa previsione trovò conferma nel teorema, a cui sono dedicate le pagine seguenti.

Sia  $f(x, y, z, p, q)$  una funzione di  $x, y, z, p, q$  finita e continua insieme alle sue derivate prime e seconde in tutto il campo che considereremo. Se  $\Sigma$  è un pezzo di superficie  $z = z(x, y)$  terminato a un dato contorno  $K$ , noi indicheremo con  $J(\Sigma)$  l'integrale  $\iint_{\sigma} f(x, y, z, p, q) dx dy$ ,

dove si è posto  $p = \frac{\partial z}{\partial x}$ ,  $q = \frac{\partial z}{\partial y}$ , e  $\sigma$  è l'area racchiusa sul piano  $xy$  dalla proiezione di  $K$  su tale piano.

Sia  $S$  un pezzo di superficie  $z = \varphi(x, y)$  terminato a  $K$ , per cui  $J(S)$  ha il minimo valore; più precisamente esista un intorno  $R$  di  $S$  tale che, se  $\Sigma$  è un pezzo di superficie  $z = z(x, y)$  terminato a  $K$  e posto in  $R$ , si abbia  $J(\Sigma) \geq J(S)$ .

Supporremo naturalmente soddisfatta in  $R$  la condizione di Jacobi: supporremo cioè l'esistenza di un campo di superficie *estremali* per il nostro problema di minimo, tale che per ogni punto di  $R$  passi una e una sola superficie estrema del campo considerato. La  $S$  faccia parte di questo campo; vale a dire quella delle estremali del nostro campo, che passa per un punto di  $S$ , coincida con  $S$ . Sia  $\psi(x, y, z) = \text{cost}$  l'equazione delle nostre  $\infty^1$  estremali; e sia  $\psi(x, y, z) = 0$  l'equazione di  $S$ . Sarà identicamente

$$(1) \quad \psi(x, y, \varphi(x, y)) = 0.$$

Siano  $\pi, \kappa$  le derivate di  $z$  rispetto a  $x$  ed  $y$  prese su una di queste superficie estremali. Sarà

$$(2) \quad \pi = -\frac{\psi'_x}{\psi'_z} \quad ; \quad \kappa = -\frac{\psi'_y}{\psi'_z},$$

quando si supponga in  $R$

$$\psi'(z) \neq 0,$$

ipotesi *quasi* equivalente all'altra che per ogni punto di  $R$  passi una e una sola estrema  $\psi = \text{cost}$  (su cui la  $z$  è funzione delle  $x, y$ ).

Supporremo soddisfatte le condizioni di Legendre e Weierstrass in una forma un po' più restrittiva di quella necessaria, affinché la  $S$  renda proprio minimo il nostro integrale. Più precisamente supporremo che (impicciolendo caso mai l'intorno  $R$ ), per tutti i valori di  $x, y, z$  in  $R$  e per valori qualsiasi delle  $p, q$ , si abbia

$$f''_{pp} > 0 \quad , \quad f''_{qq} > 0,$$

mentre le espressioni

$$f''_{qq} - \frac{f''_{pq}}{f''_{pp}} \geq h \quad \text{e} \quad f''_{pp} - \frac{f''_{pq}}{f''_{qq}} \geq k$$

hanno limiti inferiori  $h, k$  positivi e differenti da zero. Anzi ci basta supporre che queste condizioni siano soddisfatte per una opportuna scelta delle variabili indipendenti  $x, y$ . Se però supponessimo in più che  $f''_{pp} f''_{qq} - f''_{pq}^2$  ha un limite inferiore diverso da zero, le condizioni da noi ammesse sarebbero invarianti rispetto a ogni cambiamento di variabili. Ma questa ulteriore limitazione ci è superflua.

Nelle nostre ipotesi, se  $\Sigma$  è un'altra superficie  $z = z(x, y)$  terminata a  $K$  e posta in  $R$ , la differenza  $J(\Sigma) - J(S)$  si può rendere piccola a piacere, anche imponendo a  $\Sigma$  la condizione di passare per un punto  $A$  di  $R$ , non posto su  $S$ . Tanto basta per affermare che il teorema di Osgood non vale per gli integrali che stiamo esaminando. Un fatto analogo si presenta anche se a  $\Sigma$  imponessimo di passare per un numero finito di punti di  $R$ , non appartenenti a  $S$ . Ma, se invece imponessimo a  $\Sigma$  la condizione di contenere tutto un pezzetto di superficie assegnato e posto in  $R$ , allora la differenza  $J(\Sigma) - J(S)$  non potrebbe generalmente più essere ridotta piccola a piacere. Ma il teorema di Osgood, generalizzato in questo modo, diverrebbe affatto banale e di nessun interesse. Però queste osservazioni ci conducono a cercare di generalizzare il teorema di Osgood, indagando se esista qualche classe di gruppi  $G$  di punti tali che, se  $\Sigma$  è costretto a contenere i punti di un tale gruppo  $G$ , allora la differenza  $J(\Sigma) - J(S)$  non si possa più rendere piccola a piacere. Tali gruppi  $G$  dovranno, per così dire, essere intermedi tra i gruppi formati da un numero finito di punti, e i gruppi formati da un pezzetto di superficie. E, da questo punto di vista, l'idea prima che si presenta è quella di esaminare i gruppi  $G$  formati dai punti di un pezzetto di una curva. E noi dimostreremo appunto che il teorema di Osgood è generalizzabile in questo senso. Noi dimostreremo anzi un risultato più generale. Per ottenerlo osserviamo che, tanto un gruppo  $G_1$  formato da un numero finito di punti, quanto un gruppo  $G$  formato coi punti di un pezzetto di curva, hanno per proiezione sul piano  $xy$  gruppi di punti a *misura superficiale* (area) nulla; però tra i gruppi  $G_1$  e  $G$  vi è questa differenza essenziale: che, mentre la proiezione di  $G_1$  ha, per così dire, *misura lineare* (lunghezza) nulla, il gruppo  $G$  non è *linearmente nullo*. Quest'ultima frase acquista un valore preciso con la seguente definizione:

*Diremo che un gruppo  $G$  di punti è linearmente nullo, se i piani  $x = \text{cost}$ , o  $y = \text{cost}$ , che contengono un punto di  $G$ , formano un gruppo di misura lineare nulla (1).*

(1) Questa definizione è simile, ma non del tutto identica, alla analoga definizione data dall'A. al § 2 (pag. 5) della Memoria: *Il principio di minimo e i teoremi di esistenza* ecc. Rend. del Circolo Matematico di Palermo, 1907, tomo 23.

E noi dimostreremo (ammesse soddisfatte da  $f$  e da  $R$  le ipotesi sopra enunciate):

*Se  $G$  è un gruppo di punti non linearmente nullo, esiste una costante  $\varepsilon$  positiva diversa da zero, definita da  $f, S$  e dal gruppo  $G$ , tale che per ogni superficie  $\Sigma$ , definita da un'equazione  $z = z(x, y)$ , contenente i punti di  $G$  <sup>(1)</sup>, e terminata al contorno  $K$  sia  $J(\Sigma) - J(S) \geq \varepsilon$ .*

Naturalmente supponiamo che, se  $z = z(x, y)$  è l'equazione di  $\Sigma$ ,  $\frac{\partial z}{\partial x}$  e  $\frac{\partial z}{\partial y}$  siano finite e continue in  $\sigma$ ; basterebbe del resto supporre che  $\int \frac{\partial z}{\partial x} dx$  e  $\int \frac{\partial z}{\partial y} dy$  esistessero, e differissero da  $z$  rispettivamente per una funzione della sola  $y$ , o della sola  $x$ .

Osserviamo che, se il nostro teorema non fosse vero, si potrebbe trovare una successione di superficie  $\Sigma_n$ , definite rispettivamente da un'equazione  $z = \varphi_n(x, y)$ , terminate a  $K$ , e contenenti tutti i punti di  $G$ , in guisa che

$$\lim_{n \rightarrow \infty} [J(\Sigma_n) - J(S)] = 0 \quad \text{ossia} \quad \lim_{n \rightarrow \infty} J(\Sigma_n) = J(S).$$

Poichè il limite per  $n = \infty$  di  $J(\Sigma_n)$  è il valore minimo  $J(S)$  le superficie  $\Sigma_n (z = \varphi_n)$  costituirebbero una successione minimizzante. E ciononostante in ogni punto  $(x, y)$  del piano  $xy$ , proiezione di un punto di  $G$ , il valore di  $\varphi_n(x, y)$  non varierebbe con  $n$ , e sarebbe distinto da  $\varphi(x, y)$ . Se dunque  $\varphi_{i_1}, \varphi_{i_2}, \dots$  è una qualunque successione subordinata alla successione delle  $\varphi_n$ , in tutti questi punti sarebbe  $\lim_{n \rightarrow \infty} \varphi_{i_n}(x, y) \neq \varphi(x, y)$ . E questi punti formerebbero un aggregato non linearmente nullo.

Noi avremo dunque dimostrato il nostro teorema, se proveremo che nelle nostre ipotesi:

*Se  $z = \varphi_n(x, y)$  è una successione minimizzante, si può scegliere una successione subordinata  $\varphi_{i_1}, \varphi_{i_2}, \varphi_{i_3}, \dots$  tale che  $\lim_{n \rightarrow \infty} \varphi_{i_n} = \varphi$  in tutti i punti di  $\sigma$ , escluso al più un aggregato di punti linearmente nullo.*

La funzione  $E$  di Weierstrass è data dalla

$$E = f(x, y, z, p, q) - f(x, y, z, \pi, \kappa) - \\ - (p - \pi) \frac{\partial f(x, y, z, \pi, \kappa)}{\partial \pi} - (q - \kappa) \frac{\partial f(x, y, z, \pi, \kappa)}{\partial \kappa}$$

che, per la formola di Taylor, si può scrivere:

$$E = \frac{1}{2} [R(p - \pi)^2 + 2S(p - \pi)(q - \kappa) + T(q - \kappa)^2],$$

<sup>(1)</sup> Affinchè questo sia possibile, i punti di  $G$  devono avere le loro proiezioni sul piano  $xy$ , tutte interne a  $\sigma$ ; e punti distinti di  $G$  devono avere proiezioni distinte. Questa ipotesi è fatta tacitamente in tutta la Nota.

dove R, S, T sono valori intermedi di  $f''_{pp}, f''_{pq}, f''_{qq}$ . Per le nostre ipotesi

$$R > 0, T > 0, R - \frac{S^2}{T} \geq k > 0, T - \frac{S^2}{R} \geq h > 0,$$

cosicchè

$$(R - k)T - S^2 \geq 0, \quad (T - h)R - S^2 \geq 0.$$

Dalle  $R > 0, T > 0$  e da queste ultime disuguaglianze si deduce che le forme

$$(R - k)\xi^2 + 2S\xi\eta + T\eta^2, \quad R\xi^2 + 2S\xi\eta + (T - h)\eta^2$$

nelle variabili  $\xi, \eta$  non hanno mai valori negativi, comunque si scelgano valori reali per le variabili  $\xi, \eta$ . Quindi:

$$\begin{aligned} 2E &= R(p - \pi)^2 + 2S(p - \pi)(q - x) + T(q - x)^2 \geq k(p - \pi)^2 \\ &\geq h(q - x)^2; \end{aligned}$$

donde, sommando e indicando con  $l$  la minima delle costanti  $\frac{k}{4}, \frac{h}{4}$ , si trae:

$$E \geq l \{ (p - \pi)^2 + (q - x)^2 \} \quad (l = \text{cost}; l > 0).$$

Ora  $J(\Sigma_n) - J(S)$  è per i noti teoremi di Hilbert e Weierstrass eguale all'integrale di E relativo alla superficie  $\Sigma_n$ , vale a dire all'integrale di E esteso a  $\sigma$  ove si ponga  $z = \varphi_n, p = p_n = \frac{\partial \varphi_n}{\partial x}, q = q_n = \frac{\partial \varphi_n}{\partial y}$ . Quindi per l'ultima disuguaglianza si avrà:

$$(3) \quad J(\Sigma_n) - J(S) \geq l \iint_{\sigma} \{ (p_n - \pi)^2 + (q_n - x)^2 \} dx dy.$$

Posto

$$\psi Z_n = (x, y, \varphi_n), \quad P_n = \frac{\partial Z_n}{\partial x}, \quad Q_n = \frac{\partial Z_n}{\partial y},$$

sarà:

$$\begin{aligned} P_n &= \frac{\partial Z_n}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial z} \frac{\partial \varphi_n}{\partial x} = \frac{\partial \psi}{\partial x} + \frac{\partial \psi}{\partial z} p_n \\ &(z = \varphi_n(x, y); \psi = \psi(x, y, z)) \end{aligned}$$

donde per le (2)

$$P_n = \frac{\partial \psi}{\partial z} \left[ p_n - \left( \frac{-\psi'_x}{\psi'_z} \right) \right] = \frac{\partial \psi}{\partial z} (p_n - \pi) \quad (z = \varphi_n).$$

E similmente

$$Q_n = \frac{\partial \psi}{\partial z} (q_n - x) \quad (z = \varphi_n).$$

Se con  $M$  indichiamo il massimo in  $R$  della funzione continua  $\left| \frac{\partial \psi}{\partial z} \right|$ , sarà dunque

$$|p_n - \pi| \geq \left| \frac{P_n}{M} \right| \quad |q_n - \pi| \geq \left| \frac{Q_n}{M} \right|.$$

E dalla (3) si trarrà:

$$J(\Sigma_n) - J(S) \geq \frac{l}{M} \int_{\sigma} (P_n^2 + Q_n^2) d\sigma.$$

Poichè per le nostre ipotesi il primo membro di questa disuguaglianza ha per  $n = \infty$  limite nullo, sarà *a fortiori*

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \int_{\sigma} (P_n^2 + Q_n^2) d\sigma = 0.$$

Ora sul contorno  $K$  è  $\varphi_n = \varphi$ , poichè  $S$  e  $\Sigma_n$  passano tutte per  $K$ ; sulla sua proiezione sul piano  $xy$ , ossia sul contorno di  $\sigma$  sarà dunque per (1)

$$Z_n = \psi(x, y, \varphi_n) = \psi(x, y, \varphi) = 0 \quad (\text{sul contorno di } \sigma).$$

Le funzioni  $Z_n$  costituiscono dunque una *successione minimizzante* per il problema (di minimo) di trovare tra le funzioni nulle sul contorno di  $\sigma$  quella funzione  $Z$  (finita e continua insieme alle derivate prime), per cui l'integrale  $\int_{\sigma} (P^2 + Q^2) d\sigma$  ( $P = \frac{\partial Z}{\partial x}$ ,  $Q = \frac{\partial Z}{\partial y}$ ) ha il minimo valore. Questa funzione  $Z$  è chiaramente la funzione  $Z = 0$ ; e per un teorema dato nella mia Memoria citata si potrà trovare nella successione delle  $Z_n$  una successione subordinata  $Z_{i_1}, Z_{i_2}, \dots$  tale che  $\lim_{n \rightarrow \infty} Z_{i_n} = 0$ , escluso al più *un aggregato di punti linearmente nullo*. Escluso al più un tale aggregato, sarà dunque  $\lim_{n \rightarrow \infty} \psi(x, y, \varphi_{i_n}) = 0 = \psi(x, y, \varphi)$ . Poichè la funzione  $\left| \frac{\partial \psi}{\partial z} \right|$  è continua, e differente da zero, essa ha un minimo non nullo; la precedente uguaglianza dimostra (per il teorema della media) che sarà  $\lim_{n \rightarrow \infty} \varphi_{i_n} = \varphi$  in tutto  $\sigma$ , escluso al più un aggregato linearmente nullo <sup>(1)</sup> c. d. d.

Questi risultati com'è ben chiaro, fanno anche accrescere la speranza che il cosiddetto principio di minimo di Dirichlet possa ricevere nuove applicazioni, e diventare un ancora più efficace strumento di ricerca.

(1) Infatti la nostra formola si può scrivere  $\psi'_z[\varphi_{i_n} - \varphi] = 0$ , dove  $\psi'_z$  indica un certo valore di  $\frac{\partial \psi}{\partial z}$ .