

ATTI
DELLA
REALE ACCADEMIA DEI LINCEI

ANNO CCCXVI.

1919

SERIE QUINTA

RENDICONTI

Classe di scienze fisiche, matematiche e naturali.

VOLUME XXVIII.

1° SEMESTRE.



ROMA

TIPOGRAFIA DELLA R. ACCADEMIA DEI LINCEI

PROPRIETÀ DEL DOTT. FIO BEFANI

1919

Matematica. — *Geometria assoluta degli spazi curvi*. Nota I
di TOMMASO BOGGIO, presentata dal Corrisp. R. MARCOLONGO.

Facciamo le convenzioni seguenti: E_n, E_N sono due *spazi euclidei* ad n e N dimensioni ($3 \leq n \leq N$); C_n è uno spazio *non euclideo* ad n dimensioni, immerso in E_N ; Q è il punto generico di C_n (appartenente pure ad E_N , ma non viceversa); P è il punto generico di E_n .

Considerando i vettori infinitesimi dQ e l'operazione vettoriale $+$ in E_N , diremo che dQ è uno *spostamento infinitesimo* (un *differenziale arbitrario*) di Q in C_n , quando il punto $Q + dQ$ appartiene, oltre che ad E_N , anche a C_n . Essendo stabilita una corrispondenza biunivoca tra i punti di C_n e quelli di E_n , e al punto $Q_1 = Q + dQ$ di C_n corrispondendo il punto P_1 di E_n , diremo che dP è, in E_n , lo *spostamento corrispondente a dQ* , quando $dP = P_1 - P$; e al dP in E_n faremo corrispondere il dQ in C_n tale che $Q + dQ$ è il corrispondente di $P + dP$.

1. Traducendo in forma assoluta il concetto analitico ordinario di *spazio curvo*, diremo che C_n è uno spazio curvo ad n dimensioni ($n \geq 3$) quando:

A) *Esiste almeno una corrispondenza biunivoca tra i punti P di E_n e i punti Q di C_n , tale che lo spostamento (arbitrario) dP in E_n abbia per corrispondente un dQ in C_n , e tale inoltre che i vari differenziali $d, \delta \dots$ di P siano tutti commutabili (in particolare $d\delta P = \delta dP$).*

B) *Se dQ è uno spostamento in C_n , l'elemento ds , distanza di Q da $Q + dQ$ in C_n , è pure la distanza dei medesimi punti in E_N , cioè $ds^2 = dQ \times dQ = dQ^2$, l'operazione \times eseguendosi in E_N (1).*

Sia C_n uno spazio curvo, nel senso ora stabilito, individuato da una corrispondenza biunivoca [condizione A)], non importa quale, tra C_n ed E_n .

Essendo dP spostamento generico di P in E_n e dQ lo spostamento del corrispondente Q in C_n , poniamo:

$$(1) \quad \beta = \frac{dQ}{dP}, \quad \text{e in conseguenza} \quad \beta^{-1} = \frac{dP}{dQ},$$

essendo così β un'omografia propria tra i vettori infinitesimi di E_n e quelli, pure infinitesimi, di C_n , e quindi β^{-1} omografia tra i vettori infinitesimi di C_n e quelli infinitesimi di E_n .

(1) Ciò si fa sempre per l'elemento ds di una *linea* o *superficie* ordinaria immersa in uno spazio a tre dimensioni.

Circa la teoria dei vettori ed omografie negli iperspazi, vedasi la recentissima Nota: Pensa, *Geometria assoluta dei vettori ed omografie in un S_n euclideo* (Rendiconti del R. Istituto Lombardo; in corso di stampa).

Osservando che dalla (1) segue:

$$dQ \times dQ = \beta dP \times \beta dP = dP \times K\beta \cdot \beta dP,$$

e ponendo:

$$(2) \quad \alpha = K\beta \cdot \beta, \quad (\alpha \text{ è dilatazione, perchè } K\alpha = \alpha),$$

per l'elemento ds di distanza si ha, da B):

$$(3) \quad ds^2 = dQ^2 = dP \times \alpha dP,$$

e quindi il quadrato dell'elemento ds in C_n si può calcolare in E_n mediante il prodotto interno di dP per αdP .

Così, e ciò è assai importante, la *metrica nello spazio curvo C_n* si ottiene mediante la *metrica dello spazio euclideo E_n* , in base alla dilatazione α , che è data dalla corrispondenza biunivoca tra E_n e C_n che individua [condizione A)] lo spazio curvo C_n (1). Stabilita una corrispondenza biunivoca tra E_n e C_n è determinata β , e quindi è determinata α e anche la *metrica* di C_n che, in un certo senso, per la (3), è rappresentata dalla omografia α .

2. Sia stabilita una corrispondenza biunivoca tra i P di E_n e i Q di C_n e valgano le formule precedenti. Se, corrispondentemente allo spostamento, arbitrario, dP in E_n , si calcola l'incremento $d\beta$, si presenta spontanea una omografia che definiremo, per un vettore generico \mathbf{u} di E_n , e per un'omografia qualunque λ , funzione di P , ponendo:

$$(4) \quad \Phi_P(\lambda, \mathbf{u}) = \frac{1}{2} \lambda^{-1} \left\{ \frac{d\lambda}{dP} \mathbf{u} + S_P(\lambda, \mathbf{u}) - K S_P(\lambda, \mathbf{u}) \right\},$$

ove S è l'importante operatore binario per le omografie, dovuto al compianto M. Pieri (2). Ciò posto si ha:

$$(5) \quad d\beta = \beta \cdot \Phi_P(\alpha, dP), \quad \text{od anche} \quad \frac{d\beta}{dP} \mathbf{u} = \beta \cdot \Phi_P(\alpha, \mathbf{u}).$$

Infatti, differenziando la (2) si ha intanto

$$(a) \quad K\beta \cdot d\beta + K(K\beta \cdot d\beta) = d\alpha;$$

poi, dalle formule [14], [12] del Pieri si trae (scrivendo per brevità S invece di S_P), badando alla (1):

$$d\beta = S(\beta, dP), \quad K\beta \cdot d\beta = K\beta \cdot S(\beta, dP) = S(K\beta \cdot \beta, dP) - S(K\beta, \beta dP),$$

(1) Introdotta le coordinate in E_n, E_n, C_n . il che noi non abbiamo bisogno di fare, il $dP \times \alpha dP$ non è altro che la ordinaria *forma quadratica differenziale f* .

(2) Burali-Forti et Marcolongo, *Transformations linéaires*, n. 48 (Mattei et C.¹⁰, Pavie, a. 1912).

quindi per la (2):

$$(b) \quad K\beta \cdot d\beta = S(\alpha, dP) - S(K\beta, \beta dP);$$

si può dimostrare facilmente che l'ultimo termine è una dilatazione; perciò operando con K sulla (b) si ha:

$$(c) \quad K(K\beta \cdot d\beta) = KS(\alpha, dP) - S(K\beta, \beta dP).$$

Se ora alla (a) si aggiunge la differenza fra la (b) e la (c), e si tien conto della posizione (4), si ha senz'altro:

$$K\beta \cdot d\beta = \alpha \cdot \Phi_P(\alpha, dP);$$

operando sui due membri con $K\beta^{-1}$ e osservando che dalla (2) segue $\beta = K\beta^{-1} \cdot \alpha$, risulta la (5).

3. Applichiamo subito la (5) alla ricerca delle linee *geodetiche* di C_n , la cui equazione differenziale è, in E_n :

$$(6) \quad P'' + \Phi_P(\alpha, P') P' = 0 \quad (P' = dP/ds).$$

Come d'uso, diremo che una linea da A a B (punti fissi di C_n) è *geodetica*, sia in C_n , che in una varietà V_m ($m \leq n$) immersa in C_n , quando

$$(a) \quad \delta \int_A^B \text{mod } dQ = 0.$$

Ora si ha facilmente: $\delta(\text{mod } dQ) = (d\delta Q/\text{mod } dQ) \times dQ$, e se prendiamo come variabile indipendente l'arco s della linea, nel qual caso $\text{mod}(dQ/ds) = 1$, la (a) diviene:

$$(b) \quad \int_A^B d\delta Q \times Q' = 0 \quad (Q' = dQ/ds).$$

Integrando per parti, la (b) risulta soddisfatta solo quando $\int \delta Q \times Q'' ds = 0$ per δQ arbitrario in C_n , cioè solo quando

$$(c) \quad \delta Q \times Q'' = 0,$$

la quale esprime anche che: *la linea da A a B è geodetica della varietà V_m immersa in C_n quando la normale principale in Q (la cui direzione è data da Q'') è normale a tutte le direzioni δQ della V_m uscenti da Q (1).*

L'equazione differenziale delle geodetiche è dunque la (c). Ora dalla (1) segue: $Q' = \beta P'$, onde $Q'' = \beta P'' + \beta' P'$, ossia, per la (5):

$$Q'' = \beta \} P'' + \Phi_P(\alpha, P') P' \},$$

quindi la (c) diventa:

$$\beta \delta P \times \beta \} P'' + \Phi_P(\alpha, P') P' \} = 0, \text{ onde } \delta P \times \alpha \} P'' + \Phi_P(\alpha, P') P' \} = 0;$$

(1) Questa proprietà può essere assunta per definizione, perchè le (a), (c) sono equivalenti.

ma δP è arbitrario in E_n , ed α è invertibile, quindi ne risulta la (6).

4. Esaminiamo alcune proprietà fondamentali dei simboli finora introdotti.

Operando con δ sulla $dQ = \beta dP$ si ha, per la (5):

$$(a) \quad \delta dQ = \delta\beta \cdot dP + \beta \cdot \delta dP = \beta \{ \Phi_r(\alpha, \delta P) dP + \delta dP \},$$

e quindi risulta la formula:

$$(7) \quad \delta dP + \Phi_r(\alpha, \delta P) dP = \beta^{-1}(\delta dQ),$$

il cui 1° membro *non* può essere identicamente nullo per d, δ arbitrari.

L'omografia Φ definita dalla (4) gode della proprietà notevolissima, espressa dalla formula:

$$(8) \quad \Phi_r(\alpha, \mathbf{u}) \mathbf{v} = \Phi_r(\alpha, \mathbf{v}) \mathbf{u}, \quad (\mathbf{u}, \mathbf{v} \text{ vettori arbitrari}).$$

Infatti, applicando la formula [2] del Pieri, e la proprietà, assai facile da dimostrare, espressa da $\text{KS}(D\gamma, \mathbf{u}) \mathbf{v} = \text{KS}(D\gamma, \mathbf{v}) \mathbf{u}$, ove γ è omografia qualunque, risulta dalla (4):

$$\begin{aligned} 2\alpha\Phi(\alpha, \mathbf{u}) \mathbf{v} &= S(\alpha, \mathbf{v}) \mathbf{u} + S(\alpha, \mathbf{u}) \mathbf{v} - \text{KS}(\alpha, \mathbf{u}) \mathbf{v} = \\ &= S(\alpha, \mathbf{u}) \mathbf{v} + S(\alpha, \mathbf{v}) \mathbf{u} - \text{KS}(\alpha, \mathbf{v}) \mathbf{u}, \end{aligned}$$

e quindi, per la stessa (4), ne segue la (8).

Se ora nella (7) scambiamo d e δ , teniamo conto della (8), e della $d\delta P = \delta dP$ [condizione A)], si ricava subito:

$$(9) \quad d\delta Q = \delta dQ,$$

cioè d e δ sono commutabili anche nel campo in cui varia Q (non lo sarebbero però i simboli d', d, δ di tre spostamenti di Q).

5. Una nuova omografia, dipendente da due vettori \mathbf{u}, \mathbf{v} e che definiremo ponendo

$$(10) \quad \Theta(\alpha, \mathbf{u}, \mathbf{v}) = \frac{d\Phi(\alpha, \mathbf{u})}{dP} \mathbf{v} - \frac{d\Phi(\alpha, \mathbf{v})}{dP} \mathbf{u} + \\ + \Phi(\alpha, \mathbf{v}) \Phi(\alpha, \mathbf{u}) - \Phi(\alpha, \mathbf{u}) \Phi(\alpha, \mathbf{v}),$$

(ove, per brevità, abbiamo ommesso l'indice P a Θ e a Φ), si presenta spontanea nel calcolo di $\delta d\beta - d\delta\beta$. Infatti, calcolando $\delta d\beta$ dalla (5), e sostituendo a $\delta\beta$ il valore dato dalla (5) stessa, si ha:

$$\delta d\beta = \beta\Phi(\alpha, \delta P) \Phi(\alpha, dP) + \beta \cdot \delta\Phi(\alpha, dP);$$

scambiando d con δ , sottraendo e tenendo conto della (10) si ottiene:

$$(11) \quad \delta d\beta - d\delta\beta = \beta \cdot \Theta(\alpha, dP, \delta P).$$

Potendo considerarsi dP come un vettore costante, si ha, tenendo conto delle (1), (9):

$$(\delta d\beta - d\delta\beta) dP = \delta d(\beta dP) - d\delta(\beta dP) = \delta ddQ - d\delta dQ = \delta d^2 Q - d^2 \delta Q,$$

e quindi, per la (11):

$$(12) \quad \delta d^2 Q - d^2 \delta Q = \beta \cdot \Theta(\alpha, dP, \delta P) dP.$$

6. Applichiamo ora l'omografia Θ al calcolo della curvatura di Riemann nel punto Q , e secondo una data giacitura.

Sia Σ una superficie di C_n , passante per Q , e siano $dQ, \delta Q$ due spostamenti ortogonali, tangenti a Σ in Q ; allora per la curvatura \mathcal{K} di Gauss di Σ in Q è noto che ⁽¹⁾

$$(13) \quad m^2 \mathcal{K} = m \delta \left(\frac{\delta Q \times d^2 Q}{m} \right) - m d \left(\frac{\delta Q \times d \delta Q}{m} \right), (m = \text{mod } dQ \cdot \text{mod } \delta Q).$$

Eseguendo le differenziazioni si ottiene:

$$(14) \quad m^2 \mathcal{K} = \delta Q \times \delta d^2 Q - \delta Q \times d^2 \delta Q + \\ + [d^2 Q \times \delta^2 Q - (d \delta Q)^2] - \{ \delta m \cdot \delta Q \times d^2 Q - dm \cdot \delta Q \times d \delta Q \} / m.$$

Supponiamo che la Σ sia la superficie formata dalle geodetiche di C_n uscenti da Q e tangenti ai vettori $x dQ + y \delta Q$ (x, y numeri reali arbitrari); diciamo poi \mathbf{N} il vettore unitario normale a Σ in Q , ed s, s_1 (con s_1 funzione arbitraria di s) gli archi delle geodetiche tangenti, in Q , a dQ e δQ . Trattandosi di geodetiche, le loro normali principali in Q hanno la direzione del vettore \mathbf{N} , e, facendo uso delle solite notazioni, si ha:

$$\frac{dQ}{ds} = \mathbf{t}, \quad \frac{d^2 Q}{ds^2} = \frac{1}{\rho} \mathbf{N}, \quad \frac{d}{ds} \left(\frac{dQ}{ds_1} \right) = \frac{d\mathbf{t}_1}{ds} = \frac{1}{\rho_1} \frac{ds_1}{ds} \mathbf{N}, \\ \frac{dQ}{ds_1} = \mathbf{t}_1, \quad \frac{d^2 Q}{ds_1^2} = \frac{1}{\rho_1} \mathbf{N}, \quad \frac{d}{ds_1} \left(\frac{dQ}{ds} \right) = \frac{d\mathbf{t}}{ds_1} = \frac{1}{\rho} \frac{ds}{ds_1} \mathbf{N};$$

di qui risulta che l'ultimo termine della (14) si annulla e che, per la (9), il 2° termine vale $[1/(\rho \rho_1) - 1/(\rho_1 \rho)] ds^2 ds_1^2 = 0$.

Quindi, per la superficie geodetica Σ considerata, la (14) porge:

$$m^2 \mathcal{K} = \delta Q \times \{ (\delta d^2 Q - d^2 \delta Q),$$

e poichè si può scrivere $m^2 = dQ^2 \cdot \delta Q^2 - (dQ \times \delta Q)^2$, si ha pure

$$(15) \quad \mathcal{K} = \delta Q \times (\delta d^2 Q - d^2 \delta Q) / [dQ^2 \cdot \delta Q^2 - (dQ \times \delta Q)^2].$$

Poichè $dQ = \beta dP$, ed $\alpha = K \beta \cdot \beta$, applicando la (12) si può dare alla (15) la forma, equivalente a quella di Riemann:

$$(16) \quad \mathcal{K} = \delta P \times \alpha \Theta(\alpha, dP, \delta P) dP / \{ dP \times \alpha dP \cdot \delta P \times \alpha \delta P - (dP \times \alpha \delta P)^2 \}.$$

La (15) vale anche quando agli spostamenti ortogonali $dQ, \delta Q$ si sostituiscono spostamenti qualunque, esprimibili linearmente mediante i dQ e δQ ortogonali ora considerati.

⁽¹⁾ Burali-Forti, *Fondamenti per la Geometria differenziale su di una superficie ecc.*, n. 42 (Rendic. del Circolo Matematico di Palermo, tomo XXXIII, 1° sem., 1912).