

ATTI
DELLA
REALE ACCADEMIA DEI LINCEI

ANNO CCXCV.

1898

SERIE QUINTA

RENDICONTI

Classe di scienze fisiche, matematiche e naturali.

VOLUME VII.

2° SEMESTRE



ROMA
TIPOGRAFIA DELLA R. ACCADEMIA DEI LINCEI

PROPRIETÀ DEL CAV. V. SALVIUCCI

1898

RENDICONTI

DELLE SEDUTE

DELLA REALE ACCADEMIA DEI LINCEI

Classe di scienze fisiche, matematiche e naturali.

Seduta del 6 novembre 1898.

E. BELTRAMI Presidente.

MEMORIE E NOTE

DI SOCI O PRESENTATE DA SOCI

Fisica. — *Come i tubi scemano la virtù scaricatrice dei raggi X.* Nota del Socio EMILIO VILLARI.

Fisica. — *Su una Nota del prof. de Heen dell' Università di Liegi dal titolo « Quelques observations sur le radiations infrarouges et sur les expériences de M. E. Villari ».* Osservazioni del Socio EMILIO VILLARI.

Queste Note saranno pubblicate nel prossimo fascicolo.

Matematica. — *Sui sistemi di ipersuperficie di S_r aventi le stesse prime polari.* Nota 1^a del Corrispondente E. BERTINI.

In una Nota pubblicata negli Atti della R. Accad. delle Scienze di Torino (1897) determinai tutti i sistemi di curve piane che hanno le stesse prime polari. Qui estendo la questione alle ipersuperficie (d'ordine n) V^n_{r-1} di uno spazio a qualunque numero r di dimensioni S_r ; e in questa Nota 1^a dimostro alcune proprietà generali: cioè che una delle dette V^n_{r-1} è caratterizzata dall'ammettere un certo sistema di quadriche apolari; che tutte le V^n_{r-1} , rispetto a cui è apolare un cosiffatto sistema, in un caso formano un solo sistema lineare, che dico \mathcal{A} , costituito appunto di V^n_{r-1} aventi le medesime prime polari, mentre in ogni altro caso si distribuiscono in infiniti sistemi \mathcal{A} ;

che tutte le V^{n-1} di un sistema \mathcal{A} si ottengono da una di esse per le trasformazioni omografiche di un gruppo coi medesimi spazi fondamentali, ecc. In una 2^a Nota darò le formole per $r=3$, avendo già date quelle per $r=1, 2$ nella succitata Nota dell'Accad. di Torino. I casi possibili sono 13 e si hanno corrispondentemente 13 tipi di sistemi \mathcal{A} , dei quali cinque ∞^3 , quattro ∞^2 e quattro ∞^1 .

1. *La corrispondenza fra i poli e le prime polari rispetto ad una V^{n-1} non è biunivoca nel solo caso che V^{n-1} sia un cono, cioè possessa un S_{h-1} n^o plo ($h=1, 2, \dots, r$). Infatti la prima polare di un punto n^o plo è indeterminata. Che se due punti ($x_0=x, \dots, x_r=0, x_0=x_1=\dots=x_{r-1}=x_{r+1}=0$) hanno, rispetto ad una V^{n-1} , di equazione $f=0$, la stessa prima polare, deve essere $\lambda \frac{\partial f}{\partial x_{r+1}} = \mu \frac{\partial f}{\partial x_r}$ cioè $\mu \frac{\partial f}{\partial x_r} - \lambda \frac{\partial f}{\partial x_{r+1}} = 0$, onde è indeterminata la prima polare del punto $(0 \ 0 \ \dots \ 0 \ \mu - \lambda)$ e però ecc.*

Le V^{n-1} che sono coni hanno le medesime prime polari, cioè tutte le V^{n-1} di S_r . Se due V^{n-1} (che non sono coni) hanno le medesime prime polari, fra i loro poli sussisterà una omografia non degenerare.

2. *Le V^{n-1} che hanno le medesime prime polari costituiscono un sistema lineare, che s'indica con \mathcal{A} . Infatti se $f=0, f_1=0, \dots$ hanno le stesse prime polari, cioè le ipersuperficie $\mathcal{A}_y f=0, \mathcal{A}_y f_1=0, \dots$ (1) appartengono allo stesso sistema lineare \mathcal{A} , a questo appartiene pure la $\mathcal{A}_y(\lambda f + \mu f_1 + \dots) = 0$, qualsiasi λ, μ, \dots e però $\lambda f + \mu f_1 + \dots = 0$ ha le stesse prime polari di $f=0, f_1=0, \dots$. In seguito escludiamo i sistemi \mathcal{A} , nei quali ogni V^{n-1} possiede punto n^o plo.*

3. Un punto unito dell'omografia dei poli, rispetto a due V^{n-1} colle stesse prime polari, è pure punto unito della omografia dei poli rispetto a due V^{n-1} qualunque del loro fascio (giacchè esso ha, rispetto alle V^{n-1} di questo fascio, una stessa prima polare). Inoltre, affinché un punto sia unito in tale omografia è condizione necessaria e sufficiente che sia n^o plo per una V^{n-1} del fascio. Infatti, se si ha identicamente $\lambda \mathcal{A}_y f = \mu \mathcal{A}_y f_1$, segue $\mathcal{A}_y(\lambda f - \mu f_1) = 0$: e viceversa, da questa identità si passa a quella.

4. Consideriamo il sistema di punti uniti relativi ad un fascio di un sistema \mathcal{A} . Limitandoci alle cosiddette omografie generali, dalle quali si ottengono tutte le altre come casi limiti, è noto (2) che questi punti uniti si distribuiscono in spazi, fondamentali, $S_{h-1}, S_{h-2}, \dots, S_{h-(r-1)}$ appartenenti ad S_r e tali che $\Sigma h^{(i)} = r + 1$; e inoltre che ad ogni spazio fondamentale $S_{h^{(i)}-1}$ corrisponde uno spazio, coniugato, di piani uniti, al cui sostegno $S_{r-h^{(i)}}$ appartengono gli altri spazi fondamentali.

(1) Si pone $\mathcal{A}_y f = y_1 \frac{\partial f}{\partial x_1} + y_2 \frac{\partial f}{\partial x_2} + \dots + y_{r+1} \frac{\partial f}{\partial x_{r+1}}$.

(2) Cfr. Predella, *Le omografie in uno spazio a qualunque numero di dimensioni* (Annali di Matem., t. 17), ove sono citati i precedenti lavori di Segre.

Or bene: risulterà dalle cose seguenti che al variare in \mathcal{A} di un suo fascio generico (e basta di un fascio in cui σ è massimo) rimane fisso il detto sistema di punti uniti, e che quindi ad ogni sistema \mathcal{A} è collegato un determinato sistema di punti che sono i punti uniti dell'omografia dei poli di due sue $V^{n_{r-1}}$ generiche. S'intende che per $V^{n_{r-1}}$ particolari possono aggiungersi altri punti uniti.

Con \mathcal{A}' s'indichi il più ampio sistema situato in \mathcal{A} e che comprende un suo fascio (generico ma determinato), così che gli spazi fondamentali relativi a due $V^{n_{r-1}}$ generiche di \mathcal{A}' sieno quelli $S_{h'_{r-1}}, \dots, S_{h(\sigma)_{r-1}}$ relativi al fascio. Poichè si proverà che $\mathcal{A}' = \mathcal{A}$, si avranno, nelle proprietà che ora dimostreremo, proprietà di \mathcal{A} .

5. Si prendano $r+1$ punti indipendenti:

$$P_1, P_2, \dots, P_h \text{ in } S_{h'_{r-1}}, P'_1, P'_2, \dots, P'_{h''} \text{ in } S_{h''_{r-1}}, \dots$$

La prima polare di P_1 (ad es.), che è comune a tutte le $V^{n_{r-1}}$ di \mathcal{A}' , deve avere in $S_{h'_{r-1}}, \dots, S_{h(\sigma)_{r-1}}$ spazi $(n-1)^{\text{ppli}}$, perchè i punti di questi spazi sono n^{ppli} per particolari di quelle superficie (n. 3), cioè deve avere $S_{r-h'}$ come spazio $(n-1)^{\text{ppli}}$ (essendo $(n-1)^{\text{ppli}} r-h'+1$ punti indipendenti di esso). Adunque la detta prima polare di P_1 , si ottiene proiettando da $S_{r-h'}$ una ipersuperficie di $S_{h'_{r-1}}$: e analogamente può dirsi delle prime polari di $P_2, \dots, P_{h'}, P'_1, P'_2, \dots, P'_{h''}, \dots$. Inoltre queste $r+1$ prime polari sono linearmente indipendenti e individuano quindi il sistema delle prime polari delle $V^{n_{r-1}}$ di \mathcal{A}' .

Ora facciamo una delle $\infty^{\sigma-1}$ trasformazioni omografiche che ammettono i detti spazi fondamentali $S_{h'_{r-1}}, \dots, S_{h(\sigma)_{r-1}}$. Sono $\infty^{\sigma-1}$ perchè ad un punto X può farsi corrispondere un punto qualunque X' dello spazio $S_{\sigma-1}$ comune ai σ spazi $S_{r-h(\sigma)+1}$ che proiettano da X gli spazi $S_{r-h(\sigma)}$, o anche per le formole (ridotte) di quelle omografie riferite alla piramide dei punti P , formole che sono $(a_1, a_2 \dots a_\sigma$ paraprogrammi):

$$(1) \quad x_1 = a_1 y_1, \dots, x_{h'} = a_1 y_{h'}, \quad x_{h'+1} = a_2 y_{h'+1}, \dots, x_{h'+h''} = a_2 y_{h'+h''}, \dots$$

Per una tale trasformazione una $V^{n_{r-1}}$ di \mathcal{A}' si trasforma in un'altra che ha le stesse prime polari di quella ed anzi ha con quella gli stessi spazi fondamentali (o, in casi particolari, spazi fondamentali comprendenti questi), perchè le prime polari dei punti P manifestamente non cangiano per detta trasformazione. E però le trasformate, per le dette $\infty^{\sigma-1}$ omografie, delle $V^{n_{r-1}}$ di \mathcal{A}' appartengono pure a \mathcal{A}' (cfr. n. 10).

6. Delle considerate omografie infinite contengono altri punti uniti ed infinite sono degeneri. Si aggruppino in qualsivoglia modo i σ spazi $S_{h'_{r-1}}, \dots, S_{h(\sigma)_{r-1}}$, per es. in $\sigma - \tau + 1$ gruppi, e si prendano per spazi fondamentali gli spazi a cui appartengono rispettivamente quelli di ciascun gruppo (cioè nelle (1)

si prendano per le a_i soltanto $\sigma - \tau + 1$ valori diversi), si otterranno $\infty^{\sigma-\tau}$ delle sunnominate omografie.

In particolare si considerino quelle che hanno (ad es.) per spazi fondamentali $S_{h-1}, S_{h^{(\tau+1)}-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$, dei quali il primo sia individuato dagli spazi $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\tau)}-1}$ (onde si ha $h' + h'' + \dots + h^{(\tau)} = h$). Basta far corrispondere ad un punto X un punto X' di $S_{\sigma-\tau}$ (contenuto in $S_{\sigma-1}$) come agli spazi proiettanti da X gli spazi che si ottengono dai detti $\sigma - \tau + 1$ presi a $\sigma - \tau$. Che se il punto X' si sceglie nello spazio $S_{\sigma-\tau-1}$ intersezione di $S_{\sigma-\tau}$ e di $S_{\tau-k} = S_{h^{(\tau+1)}-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$ (ovvero nelle (1) si fa $a_1 = a_2 = \dots = a_\tau = 0$) si ha una omografia degenera cogli spazi singolari $S_{h-1}, S_{\tau-h}$, così che ad ogni punto di S_{h-1} corrisponde S_τ e ad $S_h = XS_{h-1}$ corrisponde X'.

Applichisi questa omografia degenera ad una $V_{\tau-1}^n$ di \mathcal{A}' . La $V_{\tau-h-1}^n$ in cui essa taglia $S_{\tau-h}$ si trasforma in una $V_{\tau-1}^n$ di \mathcal{A}' , per la quale S_{h-1} è spazio n^{uplo} . Dunque al sistema \mathcal{A}' appartengono $V_{\tau-1}^n$ che hanno n^{upli} gli spazi $S_{h-1} = S_{h'+h''+\dots+h^{(\tau)}-1}$ determinati da $\tau (< \sigma)$ qualunque degli spazi fondamentali $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$ (cfr. n. 11).

7. Consideriamo σ $V_{\tau-1}^n$ di \mathcal{A}' aventi ordinatamente spazi n^{upli} in $S_{\tau-h'}, \dots, S_{\tau-h^{(\sigma)}}$; le quali rappresenteremo brevemente con $W_1, W_2, \dots, W_\sigma$. Una qualunque W_1 , ad es., non può essere contenuta nel sistema lineare di tutte o parte delle rimanenti: perchè, oltre lo spazio $S_{\tau-h'}$, la W_1 avrebbe allora n^{uplo} anche lo spazio $S_{\tau-h-1}$ (almeno) comune a W_2, \dots, W_σ , il che è assurdo (risultandone che ogni punto di S_τ dovrebbe essere n^{uplo} per W_1). Ne discende che in \mathcal{A}' esistono $\infty^{\sigma-1}$ $V_{\tau-1}^n$, cioè quelle del sistema lineare individuato dalle W_i . Che non ve ne esistano altre si può vedere colla seguente considerazione. Un punto X, polo di una prima polare $V_{\tau-1}^n$ rispetto ad una $V_{\tau-1}^n$, quando $V_{\tau-1}^n$ resti fissa e $V_{\tau-1}^n$ descriva \mathcal{A}' , prende posizioni corrispondenti ad X in omografia di cui sono $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$ spazi fondamentali, cioè varia in $S_{\tau-1}$, onde le $V_{\tau-1}^n$ di \mathcal{A}' non possono essere più che $\infty^{\sigma-1}$. Si conclude che il sistema \mathcal{A}' è $\infty^{\sigma-1}$ ed è individuato dalle σ ipersuperficie W_i ; e quindi che in ogni spazio fondamentale $S_{h^{(\sigma)}-1}$ esiste una varietà base V_{h-2}^n del sistema \mathcal{A}' : cioè quella in cui $S_{h^{(\sigma)}-1}$ è segato dalla W_i . Anzi, essendo ogni punto di $S_{h^{(\sigma)}-1}$ n^{uplo} per $W_1, \dots, W_{i-1}, W_{i+1}, \dots, W_\sigma$, si vede che ciascun punto della varietà base di $S_{h^{(\sigma)}-1}$ congiunto collo spazio coniugato $S_{\tau-h^{(\sigma)}}$ dà un $S_{\tau-h^{(\sigma)}+1}$ che sega tutte le $V_{\tau-1}^n$ di \mathcal{A}' in $V_{\tau-h^{(\sigma)}}$ aventi quel punto n^{uplo} .

Ne discende anche che esiste un solo sistema $W_1, W_2, \dots, W_\sigma$ di $W_{\tau-1}^n$ aventi in $S_{\tau-h'}, \dots, S_{\tau-h^{(\sigma)}}$ spazi n^{upli} .

8. Viceversa, prendendo σ spazi $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$ appartenenti ad S_τ e tali che $\Sigma h^{(\sigma)} = \tau + 1$, e detti $S_{\tau-h'}, \dots, S_{\tau-h^{(\sigma)}}$ gli spazi determinati da essi presi a $\sigma - 1$, le σ ipersuperficie W_1, \dots, W_σ d'ordine n , aventi rispettivamente n^{upli} questi spazi e del resto qualunque (ma determinate) individuano un sistema \mathcal{A}' . Infatti, presi $\tau + 1$ punti come si è detto nel n. 5,

le prime polari di P'_1, \dots, P'_h rispetto alle $V^{n_{r-1}}$ del sistema sono quelle rispetto a W_1 ; così le prime polari di $P''_1, \dots, P''_{h'}$ sono quelle rispetto a W_2 ; ecc. Si ha adunque un solo sistema di prime polari e l'omografia dei poli di due $V^{n_{r-1}}$ (generiche) ha gli spazi fondamentali $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$.

9. Per essere le $V^{n_{r-1}}$ di \mathcal{A}' precisamente $\infty^{\sigma-1}$, una considerazione fatta nel n. 7 conduce ad un'altra conseguenza utile in seguito. Mentre $V^{n_{r-1}}$, partendo da una posizione generica, descrive \mathcal{A}' , il polo X di una polare fissa V^{n-1} deve descrivere $S_{\sigma-1}$; e si hanno come omografie di poli tutte le $\infty^{\sigma-1}$ che posseggono i considerati spazi fondamentali. Ossia: ogni omografia con tali spazi fondamentali è omografia dei poli di due $V^{n_{r-1}}$ di \mathcal{A}' , delle quali una sia scelta genericamente.

10. Si può ora completare la proprietà del n. 5. Il nostro sistema \mathcal{A}' , prendendo le W_i a rappresentare anche i primi membri delle equazioni delle relative ipersuperficie rispetto alla piramide fondamentale dei punti P , ha l'equazione

$$\lambda_1 W_1 + \lambda_2 W_2 + \dots + \lambda_\sigma W_\sigma = 0.$$

Applichiamo una trasformazione (1): si trova (essendo $S_{n-h'}$ spazio n^{uplo} per W_1 , cioè questa funzione omogenea di ordine n delle sole $x_1, x_2, \dots, x_{h'}$; ecc.)

$$\lambda_1 a^1 W_1 + \lambda_2 a^2 W_2 + \dots + \lambda_\sigma a^\sigma W_\sigma = 0$$

cioè lo stesso sistema \mathcal{A}' , per essere le a_i arbitrarie. Adunque le $V^{n_{r-1}}$ di un sistema \mathcal{A}' provengono da una di esse per le trasformazioni omografiche che hanno gli spazi fondamentali $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$.

Però dal confronto delle due equazioni precedenti segue che non una sola, ma in generale più e precisamente $n^{\sigma-1}$ di queste omografie trasformano l'una nell'altra due $V^{n_{r-1}}$ di \mathcal{A}' : onde si ottengono per una tale $V^{n_{r-1}}$ altrettante trasformazioni omografiche in sè (coi detti spazi fondamentali), che in generale formano un sottogruppo delle trasformazioni omografiche in sè della ipersuperficie.

11. E anche la proprietà del n. 6 può essere completata. Infatti dalla equazione superiore del sistema \mathcal{A}' si trae immediatamente (dovendo essere $\lambda_1 = \lambda_2 = \dots = \lambda_\sigma = 0$) che le $V^{n_{r-1}}$ di \mathcal{A}' che hanno n^{uplo} lo spazio $S_{h-1} = S_{h'+h''+\dots+h^{(\sigma)}-1}$ sono $\infty^{\sigma-\tau-1}$. Ad es. sono $\infty^{\sigma-2}$ quelle che hanno n^{uplo} uno spazio fondamentale.

12. Si mostrerà adesso che esternamente ad un sistema \mathcal{A}' non esistono ipersuperficie che abbiano con quelle di \mathcal{A}' le medesime prime polari, ossia che $\mathcal{A} = \mathcal{A}'$, come si affermò nel n. 4. Si deve eccettuare il caso $n = 2$, nel quale manifestamente il teorema non sussiste.

Sia $\Omega = 0$ una ipersuperficie che ha le stesse prime polari di quelle

gli altri coefficienti da dimostrarsi nulli. Quindi le relazioni soprascritte devono essere

$$\frac{\partial \Omega}{\partial x_1} = \sum_{k=1}^{h=h'} a_{k1} \frac{\partial W_1}{\partial x_k}, \dots, \frac{\partial \Omega}{\partial x_{h'}} = \sum_{k=1}^{h=h'} a_{kh'} \frac{\partial W_1}{\partial x_k},$$

$$\frac{\partial \Omega}{\partial x_{h'+1}} = \sum_{k=h'+1}^{k=h'+h''} a_{k,h'+1} \frac{\partial W_2}{\partial x_k}, \dots, \frac{\partial \Omega}{\partial x_{h'+h''}} = \sum_{k=h'+1}^{k=h'+h''} a_{k,h'+h''} \frac{\partial W_2}{\partial x_k},$$

.

Il primo gruppo di h' relazioni (e analogamente ogni altro gruppo) mostra che le prime polari dei punti di $S_{h'-1}$ rispetto ad $\Omega = 0$ sono quelle stesse di quei punti rispetto a $W_1 = 0$ (e quindi rispetto ad una $V_{h'-1}$ del nostro sistema \mathcal{A}') cioè che $S_{h'-1}$ si trasforma in sè per l'omografia dei poli rispetto ad $\Omega = 0$, $W_1 = 0$. Limitandoci di nuovo alle omografie generali, diciamo $S_{h'-1}, S_{h'_2-1}, \dots (h'_1 + h'_2 + \dots = h')$ gli spazi fondamentali di questa omografia e intendiamo che i punti $P'_1, P'_2, \dots P'_{h'_1}$ sieno presi in $S_{h'_1}$, i punti $P'_{h'_1+1}, P'_{h'_1+2}, \dots P'_{h'_1+h'_2}$ in $S_{h'_2-1}$, ecc. Le precedenti relazioni diventeranno

$$\frac{\partial \Omega}{\partial x_1} = a_{11} \frac{\partial W_1}{\partial x_1}, \frac{\partial \Omega}{\partial x_2} = a_{11} \frac{\partial W_1}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial \Omega}{\partial x_{h'_1}} = a_{11} \frac{\partial W_1}{\partial x_{h'_1}}$$

$$\frac{\partial \Omega}{\partial x_{h'_1+1}} = a_{h'_1+1, h'_1+1} \frac{\partial W_1}{\partial x_{h'_1+1}}, \dots$$

.

$$\frac{\partial \Omega}{\partial x_{h'+1}} = a_{h'+1, h'+1} \frac{\partial W_2}{\partial x_{h'+1}}, \dots$$

.

Ma, continuando a tener presente il primo gruppo di h' relazioni (e ripetendo poi lo stesso per gli altri), si osservi che derivando $\frac{\partial \Omega}{\partial x_i}$ rispetto ad x_j e $\frac{\partial \Omega}{\partial x_j}$ rispetto ad x_i e sottraendo si ottiene

$$\frac{\partial W_1}{\partial x_i \partial x_j} = 0 \quad \left(\begin{array}{l} i = 1, 2, \dots, h'_1 \\ j = h'_1 + 1, \dots, h'_1 + h'_2, \dots, h' \end{array} \right).$$

Ne risulta che

$$x_1 \frac{\partial W_1}{\partial x_1} + x_2 \frac{\partial W_1}{\partial x_2} + \dots + x_{h'_1} \frac{\partial W_1}{\partial x_{h'_1}} = 0$$

(e similmente ripetasi per le altre analoghe equazioni) è una ipersuperficie

di ordine n che ha spazio n^{uplo} in $S_{r-h'}$ e in $S_{h'_2-1}, S_{h'_3-1}, \dots$ cioè nello spazio $S_{r-h'_1}$, al quale appartengono tutti gli spazi fondamentali, eccettuato $S_{h'_1-1}$. Sicchè, dalle ultime relazioni deducendosi, per il teorema di Eulero,

$$\Omega = a_{11} \left(x_1 \frac{\partial W_1}{\partial x_1} + \dots + x_{h'_1} \frac{\partial W_1}{\partial x_{h'_1}} \right) + a_{h'_1+1, h'_1+1} \left(x_{h'_1+1} \frac{\partial W_1}{\partial x_{h'_1+1}} + \dots + x_{h'_1+h'_2} \frac{\partial W_1}{\partial x_{h'_1+h'_2}} \right) + \dots$$

si conclude che Ω appartiene ad un sistema, il quale comprende \mathcal{A}' (ottenendosi \mathcal{A}' col fare ivi $a_{11} = a_{h'_1+1, h'_1+1} = \dots$, ecc.) e quindi esiste in \mathcal{A} , e che inoltre ha lo stesso carattere di \mathcal{A}' , gli spazi fondamentali essendo $S_{h'_1-1}, S_{h'_2-1}, \dots, S_{h'_r-1}, S_{h'_r-1}, \dots$. Ma ciò deve escludersi, perchè si disse nel n. 4 di prendere in \mathcal{A} il sistema \mathcal{A}' generico o avente σ massimo. Adunque Ω deve essere di \mathcal{A}' e si ha $\mathcal{A} = \mathcal{A}'$: c. d. d.

13. Tenendo fissi gli spazi fondamentali $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$ e variando le ipersuperficie $W_1, W_2, \dots, W_\sigma$, varia il sistema \mathcal{A} in una ∞^μ , essendo $\mu = \Sigma \binom{n+h^{(i)}-1}{h^{(i)}-1} - \sigma$ e la totalità delle V_{r-1} appartenenti a tali sistemi è $\infty^{\mu+\sigma-1}$. Soltanto quando sia $h' = h'' = \dots = h^{(\sigma)} = 1$ (e quindi $\sigma = r+1$) le W_i sono S_{r-1} n^{upli} e si ha un solo sistema \mathcal{A} .

Si noti ora che la condizione necessaria e sufficiente perchè una ipersuperficie involuppo I_{r-1}^m di classe m sia apolare (coniugata se $m = n$) a tutte le V_{r-1} che hanno uno spazio S_{r-h} n^{uplo} (non contenuto in uno spazio n^{uplo} a maggior dimensione) è che all'involuppo I_{r-1}^m appartenga la stella di iperpiani che ha S_{n-h} per sostegno (e basta che a quell'involuppo appartengano $\binom{m+h-1}{h-1}$ iperpiani linearmente indipendenti della stella). Adunque la totalità $\infty^{\mu+\sigma-1}$ di V_{r-1} , testè definita, è caratterizzata dall'ammettere come involuppi apolari tutte le I_{r-1}^m che passano per le stelle d'iperpiani di sostegni $S_{n-h^{(i)}}$.

Il valore minimo di m è 2. Le quadriche involuppi che passano per le nominate stelle variano in una totalità infinita $\frac{r(r+3)}{2} - \sum \frac{h^{(i)}(h^{(i)}+1)}{2}$ volte, cioè, per la $\Sigma h^{(i)} = r+1$, infinita $\Sigma h^{(i)} h^{(j)} - 1$ volte ($i \neq j$ e $i, j = 1, 2, \dots, \sigma$). Onde proprietà caratteristica di una V_{r-1} avente con altre superficie le medesime prime polari è che rispetto ad essa siano apolari le $\infty^{\Sigma h^{(i)} h^{(j)} - 1}$ quadriche involuppi passanti per σ stelle d'iperpiani di sostegni $S_{r-h'}, \dots, S_{r-h^{(\sigma)}}$ tali che $\Sigma h^{(i)} = r+1$. Tutte le V_{r-1}

soddisfacenti a questa condizione sono $\infty^{\mu+\sigma-1}$ e si distribuiscono in ∞^{μ} sistemi \mathcal{A} . Se $h' = h'' = \dots = h^{(\sigma)} = 1$ (e solo allora) $\mu = 0$ e si ha un solo sistema \mathcal{A} .

Se gli spazi fondamentali sono S_0, S_{n-1} , le quadriche ora dette sono ∞^{n-1} e costituite dal punto S_0 e da un punto variabile di S_{n-1} .

14. L'osservazione del n. 9 si estende nel caso che gli spazi fondamentali $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$ non sieno tutti punti. Si ha cioè, osservando che per ciascuno degli ∞^{μ} sistemi \mathcal{A} che competono a quegli spazi, le omografie dette nel n. 9 sono sempre le medesime, che ogni omografia con dati spazi fondamentali è omografia dei poli di una V_{r-1}^n generica della $\infty^{\mu+\sigma-1}$ sopra definita e di un'altra V_{r-1}^n (che con quella fa parte di un sistema \mathcal{A}).

15. Considerazioni al limite e i casi particolari per $r = 1, 2, 3$ inducono a pensare che le principali delle precedenti proprietà si conservino quando si passi dalle omografie generali alle particolari, cioè s'immagini che gli spazi fondamentali s'avvicinino indefinitamente fra loro in vario modo, onde si ottengano quelli che Predella chiamò *spazi multipli* (¹). In questi casi limiti manca tuttavia la determinazione di un sistema \mathcal{A} quale fu esposta nei n. 7, 8.

16. A meglio precisare il metodo da seguire nei casi particolari e anche a conferma delle deduzioni del n. 13, sarà utile aggiungere alcune osservazioni analitiche.

Le formole

$$(2) \quad y_i = \sum_k a_{ik} z_k \quad (i = 1, 2, \dots, r+1)$$

rappresentivo una *determinata* (non degenera) delle omografie con dati spazi fondamentali $S_{h'-1}, \dots, S_{h^{(\sigma)}-1}$. Se $g = 0$ è una qualsiasi delle $\infty^{\mu+\sigma-1}$ V_{r-1}^n relative a quegli spazi esisterà (n. 14) un'altra V_{r-1}^n (che con quella entra in un sistema \mathcal{A}), di equazione $f = 0$, così che si abbia identicamente

$$(3) \quad \frac{\partial f}{\partial x_i} = \sum_k a_{ki} \frac{\partial g}{\partial x_k} \quad (i = 1, 2, \dots, r+1).$$

Ne segue

$$(4) \quad \frac{\partial^2 f}{\partial x_i \partial x_j} = \sum_k a_{ki} \frac{\partial^2 g}{\partial x_k \partial x_j};$$

donde, scambiando i con j e sottraendo,

$$(5) \quad 0 = \sum_k a_{ki} \frac{\partial^2 g}{\partial x_k \partial x_j} - \sum_k a_{kj} \frac{\partial^2 g}{\partial x_k \partial x_i} \quad \left(\begin{array}{l} i \neq j \\ i, j = 1, 2, \dots, r+1 \end{array} \right).$$

(¹) L. c., § 5, (14).

Queste condizioni ⁽¹⁾ sono adunque *necessarie*. Ma esse sono anche *sufficienti* affinché una $g = 0$ abbia le stesse prime polari di una $f = 0$, essendo (2) la relazione omografica fra i poli; cioè insomma affinché una $g = 0$ sia della detta $\infty^{\mu+\sigma-1}$. Infatti, ponendo simbolicamente $g = \beta x^n$, dalle (5) si hanno le

$$(6) \quad \sum_{\kappa} a_{\kappa t_1} \beta_{\kappa} \beta_{t_1} \beta_{t_2} \dots \beta_{t_n} = \sum_{\kappa} a_{\kappa t_2} \beta_{\kappa} \beta_{t_1} \beta_{t_2} \dots \beta_{t_n}$$

essendo $t_1 t_2 \dots t_n$ una qualunque disposizione dei numeri $1, 2, \dots, r+1$. Si può quindi sempre determinare una funzione $f = b x^n$ soddisfacente alle (3), perchè deve aversi

$$\begin{aligned} b_{t_1} b_{t_2} \dots b_{t_n} &= \sum_{\kappa} a_{\kappa t_1} \beta_{\kappa} \beta_{t_1} \beta_{t_2} \dots \beta_{t_n} \\ &= \sum_{\kappa} a_{\kappa t_2} \beta_{\kappa} \beta_{t_1} \beta_{t_2} \dots \beta_{t_n} \\ &= \dots \dots \dots \end{aligned}$$

i cui secondi membri, per le (6), sono eguali. Si ritorna poi alle (2) per il teorema di Eulero. È facile del resto verificare che la f così ottenuta soddisfa alle (5). Infatti dalle (4) si ha

$$\sum_j a_{js} \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_s} = \sum_{jk} a_{js} a_{ki} \frac{\partial^2 g}{\partial x_k \partial x_j}$$

e parimenti

$$\sum_j a_{ji} \frac{\partial^2 f}{\partial x_j \partial x_s} = \sum_{jk} a_{ji} a_{ks} \frac{\partial^2 g}{\partial x_k \partial x_j} :$$

dalle quali, sottraendo (per avere j, k lo stesso significato e quindi essere scambiabili), si hanno per la f appunto relazioni della forma (5).

Concludiamo che l'equazione della V_{r-1} variabile nell' $\infty^{\mu+\sigma-1}$ relativa a dati spazi fondamentali $S_{r-1}, \dots, S_{h(\sigma)-1}$, si calcola partendo da una omografia (1) con questi spazi fondamentali, generica ma determinata (i rapporti delle a_{ik} cioè essendo *dati*) e soddisfacente alle (5). Nella g che si otterrà debbono restar liberi linearmente $\mu + \sigma - 1$ coefficienti.

(1) Ne discendono $\binom{r+1}{2} \binom{n-2+r}{r}$ relazioni omogenee lineari fra le $(r+1)^{\mu-1}$ quantità $a_{ii} - a_{jj}, a_{ij}, a_{ji}, \dots$ (contando cioè delle $a_{ii} - a_{jj}$ soltanto quelle linearmente indipendenti). Il primo numero è inferiore al secondo solamente quando $n=2$ ed r qualunque, ovvero $n=3$ ed $r=1$. Ciò porta a ritenere che, esclusi questi casi, le V_{r-1} che hanno con altre le medesime prime polari sono *particolari*, come si trova effettivamente per $r=1, 2, 3$.

Notisi che le condizioni (5) dicono che alle φ sono apolari le quadriche involuppi

$$(7) \quad \sum_k a_{ki} \xi_k \xi_j - \sum_k a_{kj} \xi_k \xi_i = 0$$

indicando colle ξ coordinate di iperpiani. Che queste quadriche passino per gli spazi coniugati ai detti spazi fondamentali (n. 13), risulta subito dall'osservare che i piani uniti dell'omografia soddisfano ad equazioni della forma

$$\sum_k a_{ki} \xi_k - \rho \xi_i = 0,$$

ovvero

$$\sum_k a_{ki} \xi_k \xi_j - \rho \xi_i \xi_j = 0$$

donde, scambiando i con j e sottraendo, si ottengono precisamente le (7). Moltiplicando ordinatamente queste equazioni (7) per parametri variabili e sommando si ha il sistema delle quadriche apolari alle $\varphi = 0$.

Preso poi una *determinata* $\varphi = 0$ (nella quale adunque sieno costanti, oltre le a_{ik} , i suddetti $\mu + \sigma - 1$ coefficienti), si ha il sistema \mathcal{A} di cui essa fa parte, applicando una trasformazione (2) $y_i = \sum_k a'_{ik} z_k$. La trasformata di $\varphi = 0$, variando le a'_{ik} , dà tutte le V^n_{r-1} di \mathcal{A} .

Astronomia. — *Il pianeta DQ 1898 (433)*. (1). Nota del Corrispondente E. MILLOSEVICH.

L'orbita del pianeta DQ 1898 (433) ha destato, e ben giustamente, il più vivo interesse non solo nel mondo degli astronomi, ma presso tutti gli studiosi di filosofia naturale.

Il pianeta, anzichè giacere fra Marte e Giove, ha un'orbita, che ci obbliga a chiamarlo « pianeta intramarziale » e che lo colloca quale primo dei pianeti esteriori, così che l'ordine diventa il seguente: Mercurio, Venere, Terra, DQ 1898, Marte ecc. ecc.

L'astro è stato trovato sulla lastra fotografica lo stesso giorno 13 agosto da G. Witt a Berlino e da Charlois a Nizza; la priorità della scoperta spetta al primo.

Uno straordinario moto retrogrado accusava un'orbita eccezionale, sulla natura della quale potevasi congetturare, ma la realtà superò qualunque

(1) La numerazione, assegnata dal R. I. di Berlino, è impropria; il pianeta deve portare un nome proprio e nessun numero.